

LiDAR センサ		HS-X1 仕様書	
電源			
LiDAR クラス / 波長	クラス 1 / 905 nm	バッテリー容量	45.36Wh (3150mAh)
ポイント数	200,000 点 / 秒	供給電圧	14.8V ~ 16.8V
点群取得レート	10 Hz (標準値)	稼働時間	150 分
スキャン範囲	0.1 ~ 40m@ 反射率 10%, 0.1m ~ 70m@ 反射率 80%	充電時間	120 分
LiDAR 視野角	水平 360°、垂直 -7° ~ 52°	充電ポート	タイプ C x 1 (ハンドグリップ下部)
LiDAR の設置角度	地面に対して 25° 傾斜	充電器	PD 30W 急速チャージャー タイプ C x 2, タイプ A x 1
内蔵 GNSS			
RTK 精度	水平 0.8cm+1ppm, 垂直 1.5cm+1ppm	データとソフトウェア	
カメラ		点群の厚み	≤ 1cm
センサーサイズ	13.13mm × 8.76mm; 1 インチ	相対精度	≤ 1cm
実際の使用センサーサイズ	11.21mm × 8.41mm	絶対的な精度	≤ 5cm
ピクセルサイズ	2.4 μ m	ポイントクラウド形式	Jas、.ply、.pcd、(カラー / 反射強度のみに対応)
画像サイズ	3504 × 4672 Pixel	モバイルアプリ	"Capture", Android, iOS に対応, リアルタイムカラー化点群表示
有効画素数	1600 万画素 (16MP)	処理ソフトウェア	"Point Cloud Studio" カラー化点群生成、座標変換等をサポート
個数	2	航跡処理方法	RTK-SLAM / SLAM のみ
取付け角度	120° (夾角)	メモリ	8G
焦点距離	3.5mm	全体	
画像フォーマット	JPG	寸法	全体 : 110.5 x 140 x 313.3mm
撮影間隔	≥ 0.5 秒	重さ	本体 : 700g グリップ / バッテリー部 : 350g
ISO	自動、50-3200	保護クラス	IP5X
ホワイトバランス	自動	動作温度	-20℃ ~ 55℃
シャッタースピード	自動、1/100 ~ 1/1000	保管温度	-20℃ ~ 60℃
トリガーモード	自動	供給電圧	13.2V ~ 16.8V
シャッタータイプ	メカニカル / 電子シャッター	消費電力	24W 未満
絞り	F2.8	ワイヤレス接続	Wi-Fi / Bluetooth
画角	水平 : 140° 垂直 : 200°	Wi-Fi	Wi-Fi 6 (IEEE 802.11ax), 2.4G/5G をサポート、到達距離最大 20m
V-SLAM カメラ		データ処理・転送インターフェース	TF カードスロット / USB タイプ C ポート
焦点距離	1.68mm	起動時間	約 45 秒
画像サイズ	1280 × 800 Pixel	初期化期間	約 15 秒
有効ピクセル	100 万画素	ストレージ容量	256G
画角	対角 : 120°、水平 : 97.4°、垂直 : 79.1°	端末用ホルダー	マグネット式ホルダーにより本体背面に取付け
フレームレート	30Hz	ポジショニングプレート	有 (取り外し可)



HS-X1の使用例



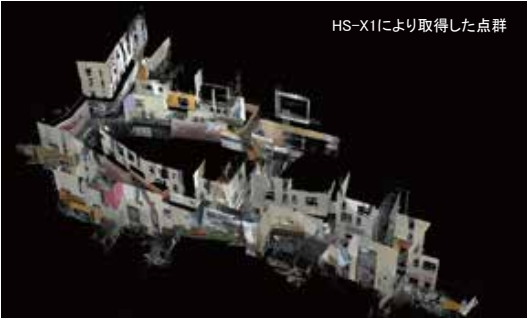
コンパクトなケースと内容

- ・LiDARスキャナ
- ・グリップ/バッテリー
- ・充電器
- ・ポジショニングプレート
- ・カードリーダー
- ・ワイブクロス
- ・データケーブル
- ・保証書
- ・Android TM端末
- ・端末用クリップ

HS-X1により取得した点群



HS-X1により取得した点群



※このカタログで使用および表示されている「PENTAX」またはその他のペンタックス製品の商品名は、HOYA株式会社から使用許諾を受けております。
※その他記載されている会社名及び商品名、ロゴなどは各社の商標または登録商標です。
※無断転載及び複写を禁じます。

※このカタログに記載された製品は、取扱説明書をお読みになり、よく理解された上で、正しくご使用ください。
※このカタログに記載の仕様・構成・外観・価格等は予告なく変更することがあります。
※製品の色及び写真は印刷物の為、実際の色とは若干異なることがあります。
※このカタログに記載のはめ込み画像などはイメージです。